



گروه برق و الکترونیک

دانشکده فنی و مهندسی

دانشگاه تربیت علمی بزرگ

آزمایشگاه مدارات مخابراتی

تألیف:

مهندس عباس نصرآبادی

فهرست مطالب

شماره صفحه

عنوان آزمایش

۲	آزمایش اول: فیلترهای فعال(۱)
۵	آزمایش دوم: فیلتر های فعال(۲)
۷	آزمایش سوم: نوسان ساز شکل موج های سینوسی، مربعی و مثلثی
۱۲	آزمایش چهارم: مدولاسیون سوئیچینگ AM
۱۵	آزمایش پنجم: مدولاسیون غیر خطی AM
۱۷	آزمایش ششم: مدولاسیون خطی با مدولاتور LM1496
۱۹	آزمایش هفتم: دمودولاسیون AM
۲۱	آزمایش هشتم: مدولاسیون FM توسط LM566
۲۳	آزمایش نهم: مدولاسیون FM با استفاده از UJT
۲۵	آزمایش دهم: دمودولاسیون FM
۲۷	آزمایش یازدهم: اسیلاتور کنترل شده با ولتاژ(VCO)
۳۱	آزمایشدوازدهم: حلقه قفل شده فاز(PLL)
۳۷	آزمایش سیزدهم: سنتز کننده فرکانس
۴۰	آزمایش چهاردهم: تولید FM با استفاده از آی سی 4046
۴۲	آزمایش پانزدهم: آشکارساز FM با استفاده از PLL

آزمایش شماره ۱

فیلترهای فعال(۱)

هدف آزمایش:

بررسی عملکرد فیلترهای بالا گذر، پائین گذر و میان گذر

وسایل مورد نیاز:

اسیلوسکوپ، منبع تغذیه، IC741 (سه عدد)، خازن 10nf (دو عدد)، مقاومت $15\text{k}\Omega$ (۵ عدد)، مقاومت $10\text{k}\Omega$ (۴ عدد)، مقاومت $220\text{k}\Omega$ (یک عدد)، مقاومت $6/2\text{k}\Omega$ (یک عدد)، و پتانسیومتر $30\text{k}\Omega$ (یک عدد).

تئوری و مقدمه:

امروزه فیلترهای فعال بصورت گستردۀ ای مورد استفاده قرار می‌گیرند. در ابتدا این فیلترها در فرکانس پائین بکار گرفته می‌شدند، ولی از آنجائی که در فرکانس پائین، سلف‌ها با خاطر حجم زیاد و کیفیت پائین نامناسب بودند، بنابرین با بکار گرفتن عناصر فعال محدوده فرکانس را به فرکانس‌های بالاتر گسترش دادند. در ابتدا از لامپ‌های خلاء به عنوان عناصر فعال استفاده می‌شد. ولی به علت مصرف زیاد توان و همچنین هزینه بسیار ساخت فیلترهای فعال، با استفاده از لامپ در مقایسه با فیلترهای LC، غیر مطلوب به نظر می‌رسید. با ساخته شدن ترانزیستور، مشکل نیاز به توان بالا برطرف شد. سپس با پیشرفت تکنولوژی و ساخت تقویت کننده‌های عملیاتی، طراحان فیلتر توانستند به فیلترهای فعال با حساسیت کم، پایداری مناسب و محدوده فرکانسی مطلوب دست یابند.

همانطور که گفته شد در طراحی فیلترهای فعال می‌توانیم از Op-Amp استفاده کنیم، زیرا در فرکانس پائین بعد از طرح فیلتر، سلف‌هایی با مقادیر بزرگ به دست می‌آید که تعداد دور زیاد را نتیجه می‌دهد که این خود باعث حجم زیاد است و این علتی بود که به دنبال طراحی فیلترهای فعال رفتند تا بتوانند از وجود سلف خلاص شوند. به طور خلاصه فیلترهای فعال دارای حجم کم، وزن کم و بهره کافی می‌باشند. همچنین با توجه به این که مقاومت خروجی تقویت کننده‌های عملیاتی بسیار کم است می‌توان طبقات مختلف را به صورت cascade به هم بست و فیلتر با درجات بالاتری را ایجاد نمود.

مراحل آزمایش:

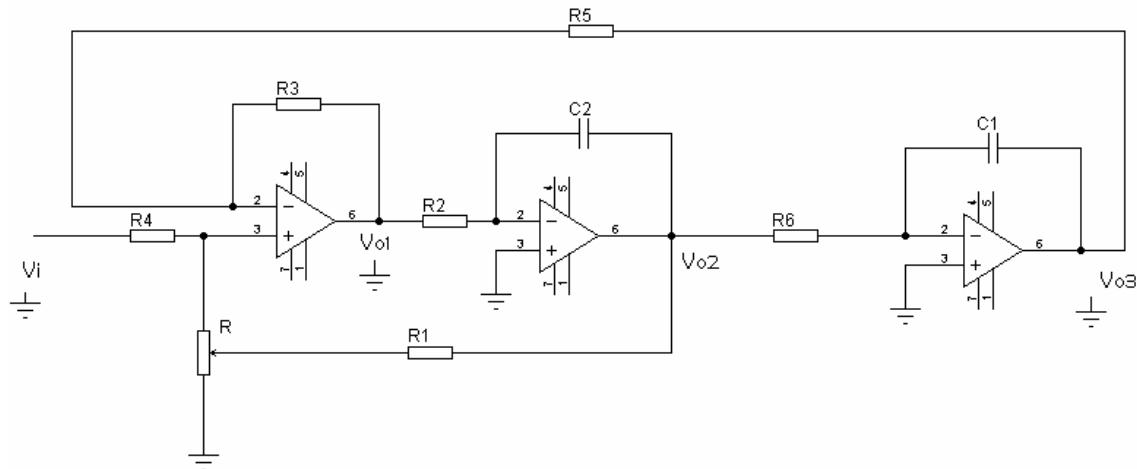
۱- مدار شکل(۱-۱) را با عناصر زیر بیندید.

$$R_2=R_3=R_4=R_5=R_6=15\text{k}\Omega$$

$$R_1=6.2\text{k}\Omega$$

$$R=30\text{k}\Omega$$

$$C_1=C_2=0.01\mu\text{f}$$



شکل(۱-۱)

۲- مدار را بدون وجود پتانسیومتر $30\text{k}\Omega$ بیندید و یک سر مقاومت $6/2\text{k}\Omega$ را به پایه مثبت اوپ-اپ اول وصل نماید.

۳- به ورودی مدار موج سینوسی با دامنه یک ولت اعمال نماید سپس جدول زیر را تکمیل نمایید.

جدول(۱-۱)

F(Hz)	Vo1	Vo2	Vo3
100			
1k			
2k			
1M			

۴- خروجی هر Op-Amp را به ترتیب با پروب به اسیلوسکوپ وصل نموده و با تغییر فرکانسی، فرکانس قطع(3dB) بالا و پائین را در هر خروجی تعیین نماید.

۵- پتانسیومتر $30\text{ k}\Omega$ را در مدار قرار دهید و به ورودی موج مربعی با دامنه یک ولت و فرکانس 100 Hz اعمال نماید. سپس پتانسیومتر $30\text{ k}\Omega$ را در سه وضعیت کم، متوسط و زیاد قرار داده و در هر حالت شکل موج های خروجی را ترسیم نماید.

گزارش و سوالات:

- ۱- روابط خروجی های Op-Amp های مدار شکل(۱-۱) از روش تئوری به دست بیاورید؟
- ۲- با توجه به نتایج جدول روند تغییر خروجی Op-Amp ها با فرکانس را چگونه تشریح می کنید؟

آزمایش شماره ۲

فیلتر های فعال (۲)

هدف آزمایش:

بررسی عملکرد مدار فیلتر میان گذر

وسایل مورد نیاز:

اسیلوسکوپ، منبع تغذیه، IC741 (۲ عدد)، مقاومت $10\text{k}\Omega$ (۴ عدد)، مقاومت $220\text{k}\Omega$ (یک عدد)، خازن 10nf (۲ عدد)

تئوری و مقدمه:

مدار شکل (۱-۲) فیلتر میان گذری با فرکانس مرکزی F_0 را نشان می دهد. با اتصال خازن C_1 بین گره و زمین می توان حالت تشدید را ایجاد نمود. سیگنال ورودی این تشدید کننده را می توان از طریق مقاومت R_1 اعمال نمود. اگر خروجی از سر خازن C_1 گرفته شود،تابع حاصل یک تابع میان گذر خواهد بود. ولی در این مدار خروجی را V_0 در نظر می گیریم.

مراحل آزمایش:

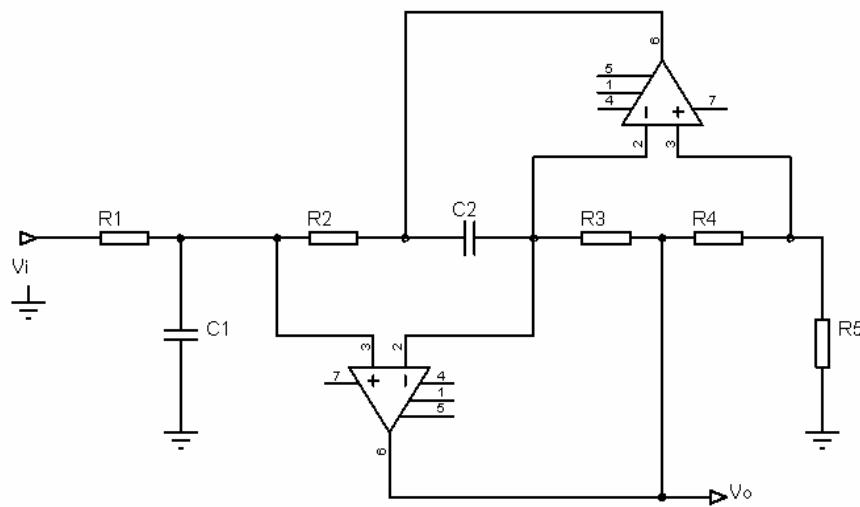
۱- مدار شکل (۱-۲) را با عناصر زیر بیندید.

$$\begin{aligned} R_2 &= R_3 = R_4 = R_5 = 10\text{k}\Omega \\ C_1 &= C_2 = 10\text{nf} \\ R_1 &= 220\text{k}\Omega \end{aligned}$$

۲- بدون وصل نمودن خازن C_1 ، ولتاژ ورودی با دامنه یک ولت اعمال کنید و فرکانس را بین 200Hz تا 15kHz تغییر داده و جدول (۱-۲) را کامل کنید.

۳- خازن C_1 را وصل نموده و فرکانس های F_0 و قطع بالا و پائین را به دست بیاورید.

۴- فرکانس ورودی را در نظر گرفته و ولتاژ V_{pp} ورودی را افزایش دهید و ماکریموم مقدار ورودی در حالتی که خروجی اعوجاج نداشته باشد را به دست آورید.



شکل(۱-۲)

جدول(۱-۲)

F(Hz)	300	600	1.5k	3k	5k	10k	12k	15k	30k	40k
Vo										

گزارش و سئوالات:

- ۱- فرکانس مرکزی این تشدید کننده را محاسبه کنید؟
- ۲- دلیل نامناسب بودن شکل موج خروجی از سر خازن C_1 در چیست؟
- ۳- پس از کامل کردن جدول تحلیل خودتان را بیان کنید؟

آزمایش شماره ۳

نوسان ساز شکل موج های سینوسی، مربعی و مثلثی

هدف آزمایش:

تولید شکل موج های سینوسی، مربعی و مثلثی بوسیله نوسان سازهایی که از Op-Amp استفاده شده است.

وسایل مورد نیاز:

اسیلوسکوپ، منبع تغذیه، IC741(۲ عدد)، خازن $1\mu F$ (۱ عدد)، مقاومت $1/5 k\Omega$ (۲ عدد)، مقاومت $5k\Omega$ (۱ عدد)، مقاومت $10 k\Omega$ (۲ عدد)، مقاومت $100 k\Omega$ (۱ عدد)، خازن $1\mu F$ (۱ عدد)، مقاومت $1 k\Omega$ (۱ عدد)، مقاومت $5/6 k\Omega$ (۱ عدد) و پتانسیومتر $30 k\Omega$ (۱ عدد).

تئوری و مقدمه:

استفاده از فیدبک مثبت که در نتیجه آن تقویت کننده فیدبک دار دارای بهره حلقه بزرگتر از یک و فاز مطلوب می باشد موجب می گردد تا مدار به عنوان یک نوسان گر عمل کند چنانچه در خروجی سیگنال متناوب سینوسی داشته باشیم مدار را به عنوان نوسان گر سینوسی می شناسیم و اگر ولتاژ خروجی تا سطح ولتاژ معینی به سرعت افزایش یابد و سپس تا سطح معینی به سرعت کاهش یابد مدار را به عنوان نوسان گر موج مربعی در نظر می گیریم.

مراحل آزمایش:

۱- مدار نوسان ساز موج سینوسی

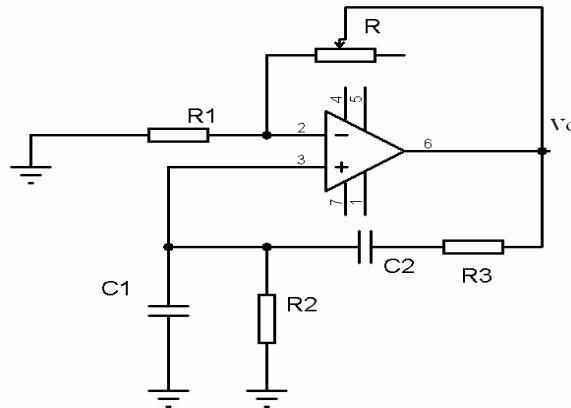
(الف) مدار نوسان ساز پل وین شکل(۳-۱) را ببندید سپس پتانسیومتر R را طوری تنظیم کنید که ولتاژ V_0 سینوسی شود. مقدار R و دامنه نوسان را اندازه گیری کنید.

$$R_2=R_3=1.5k\Omega$$

$$R=30k\Omega$$

$$R_1=5k\Omega$$

$$C_1=C_2=1\mu F$$



شکل (۱-۳)

ب) با تغییر خازن، مدار را برای فرکانس های ۱kHz و ۱۰kHz تنظیم کنید.

تنظیم در فرکانس ۱kHz :

$$C = \dots \quad R = \dots$$

تنظیم در فرکانس ۱۰kHz :

$$C = \dots \quad R = \dots$$

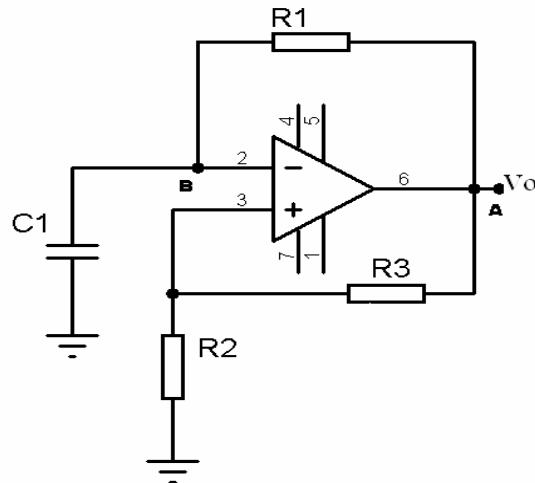
۲- مدار نوسان ساز موج مربعی

الف) مدار شکل (۲-۳) را بیندید و شکل موج های نقاط A و B را روی اسیلوسکوپ مشاهده نموده و ترسیم نمائید.

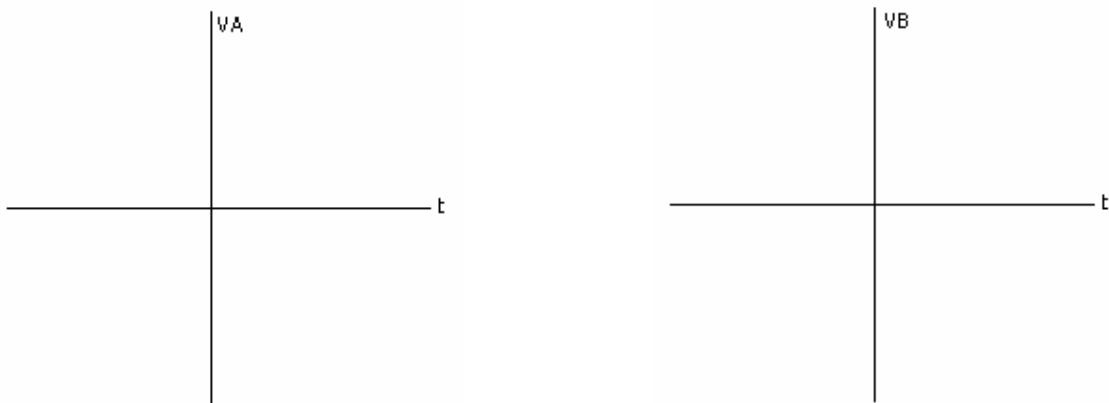
$$R_1 = R_2 = 10k\Omega$$

$$R_3 = 100k\Omega$$

$$C_1 = 0.1\mu F$$



شکل (۲-۳)



ب) فرکانس نوسان و دامنه شکل موج ها را اندازه گیری نمایید.

۳- مدار نوسان ساز مربعی- مثلثی

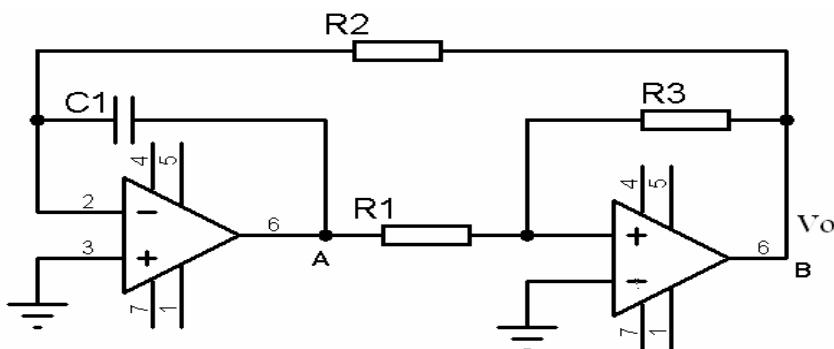
الف) مدار شکل (۳-۳) را بیندید و شکل موج های خروجی Op-Amp ها را با اسیلوسکوپ مشاهده و ترسیم نمایید.

$$R_1 = 1\text{k}\Omega$$

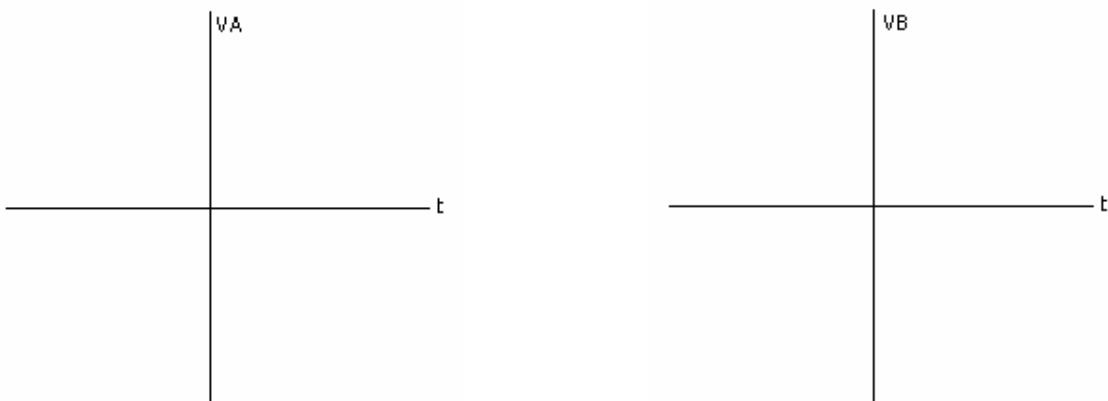
$$R_2 = 10\text{k}\Omega$$

$$R_3 = 5.6\text{k}\Omega$$

$$C_1 = 0.1\mu\text{f}$$



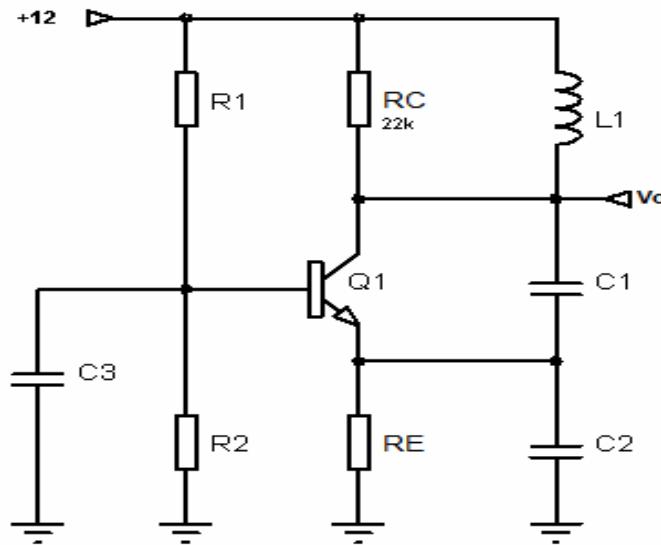
شکل (۳-۳)



ب) فرکانس نوسان و دامنه شکل موج ها را اندازه گیری نمایید.

گزارش و سئوالات:

- ۱- شرایط ایجاد نوسان و فرکانس نوسان را در مدار پل وین بیابید؟
- ۲- مدارات فوق را تحلیل نمایید؟
- ۳- در مدار شکل (۴-۳) که اسیلاتور کولپیتس می باشد را با استفاده از سلف موجود در آزمایشگاه طراحی کنید؟



شکل (۴-۳)

۳-۱- مقادیر مقاومت ها و خازن های به دست آمده را استاندارد کرده و ترانزیستور لازم را انتخاب نمایید.

۳-۲- پس از تعیین المانها مدار را بسته و کمیتهای DC را اندازه گیری کنید.

$$V_C = ? \quad V_B = ? \quad V_E = ? \quad I_{EQ} = ?$$

۳-۳- خروجی مدار را با اسکوپ مشاهده و رسم کنید سپس فرکانس خروجی را نیز یاداشت کنید.

۳-۴- با اضافه کردن یک خازن $C_2 = 1\text{nF}$ به دامنه و فرکانس خروجی را اندازه گیری کنید.

۳-۵- با اضافه کردن یک خازن $C_1 = 100\text{pF}$ به دامنه و فرکانس خروجی را یاداشت کنید.

۳-۶- یک مقاومت $33\text{k}\Omega$ را مواری R_C نموده و دامنه و فرکانس خروجی را یاداشت کنید.

آزمایش شماره ۴

مدولاسیون سوئیچینگ AM

هدف آزمایش:

بررسی و مشاهده مدولاسیون AM

وسایل مورد نیاز:

اسیلوسکوپ، منبع تغذیه، سلف H_{μ} (۲۳۰ μ H)، خازن C_{nf} (۱۱۱F)، ترانزیستور 2SC945 (۲ عدد)، ترانزیستور BC177 (۱ عدد)، مقاومت $82k\Omega$ (۲ عدد)، مقاومت $1/5k\Omega$ (۱ عدد)، مقاومت $10k\Omega$ (۱ عدد).

تئوری و مقدمه:

تغییر یک شکل موج به نام حامل به وسیله سیگنال پیام را مدولاسیون گویند و هدف از انجام عمل مدولاسیون ایجاد شکل موجی است که به توان به طریق مناسبی از کانال انتقال عبور داد. مدولاسیون انواع مختلفی دارد که در این آزمایش با نوع مدولاسیون AM آشنا می شویم، مدولاسیون AM یا دامنه، مدولاسیونی است که در آن دامنه موج کریم متناسب با موج پیام تغییر می کند و زاویه موج کریم ثابت می ماند.

مراحل آزمایش:

۱- مدار شکل (۴-۱) را با استفاده از عناصر زیر بیندید.

$$Q_1=Q_3=2SC945$$

$$Q_2=BC177$$

$$R_1=R_2=82k\Omega$$

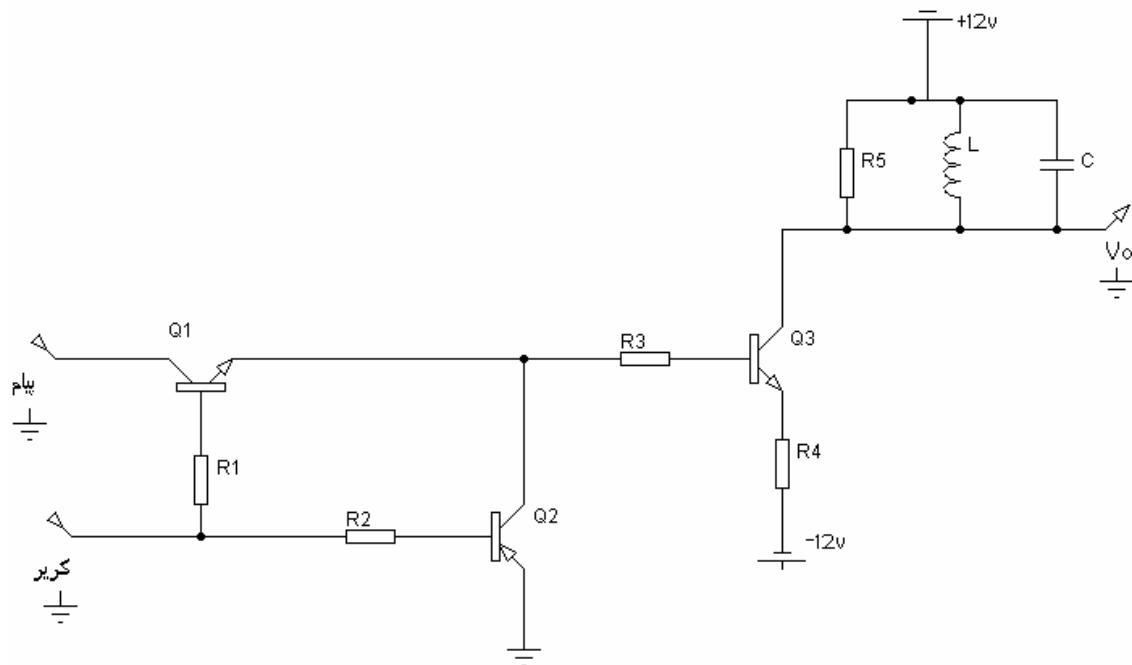
$$R_3=2.2k\Omega$$

$$R_4=1.5k\Omega$$

$$R_5=10k\Omega$$

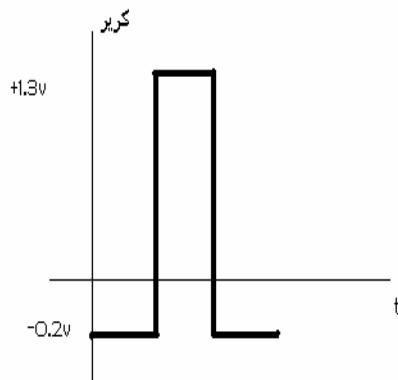
$$C=1nf$$

$$L=230\mu H$$



شکل (۱-۴)

۲- ابتدا $C=1\text{nf}$ می باشد، سیگنال کریر را به صورت یک موج مربعی با دامنه 0.75v و فرکانس 200khz _ 400khz با مشخصات زیر تنظیم کرده سپس خروجی مدار را مشاهده کنید.



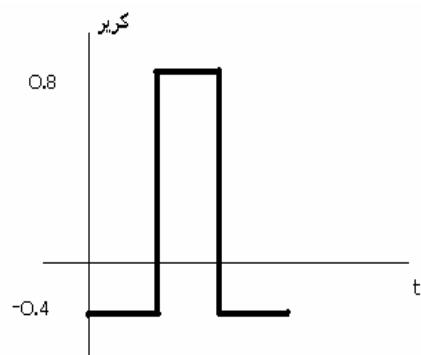
۳- در چه فرکانسی خروجی مدار ماقزیوم می شود. در این حالت یک سیگنال سینوسی با فرکانس 1khz و دامنه 0.15v به عنوان سیگنال پیام به مدار اعمال کنید.

۴- شکل موج خروجی رارسم کنید. آیا خروجی حاصل AM می باشد؟

۵- ضریب مدولاسیون را به دست بیاورید.

۶- با ثابت نگهداشتن دامنه موج مربعی مقدار لبه منفی را به صفر تغییر دهید، ولتاژ DC موج مربعی چه تاثیری بر شکل موج خروجی دارد؟

۷- خازن مدار تیون را به 11nf افزایش دهید سپس سیگنال کریر را با دامنه 0.6v و فرکانس 60kHz - 110kHz و مشخصات زیر تنظیم، سپس خروجی مدار را مشاهده کنید.



۸- تمام موارد ۳ الی ۶ را تکرار کنید.

گزارش و سوالات:

- ۱- با افزایش خازن مدار تیون تغییرات را چگونه مشاهده می کنید؟
- ۲- تئوری مدار شکل (۴-۱) را بررسی و رابطه فرکانس خروجی با مشخصه مدار تانک را بدست آورید؟
- ۳- انواع مدولاسیون و دمودولاسیون را شرح دهید؟

آزمایش شماره ۵

مدولاسیون غیر خطی AM

هدف آزمایش:
بررسی و مشاهده مدولاسیون غیر خطی AM

وسایل مورد نیاز:
اسیلوسکوپ، منبع تغذیه، سلف H_{μ} ۲۳۰ μ H (۱ عدد)، خازن f_1 ۱nf (۱ عدد)، خازن f_0 ۰/۱ μ f (۱ عدد)، قرمز (۱ عدد)، مقاومت $10 k\Omega$ (۱ عدد)، مقاومت $6.8 M\Omega$ (۱ عدد)، مقاومت $1 M\Omega$ (۱ عدد)، مقاومت $1 k\Omega$ (۱ عدد).
ترانزیستور SK121 (۱ عدد)

مراحل آزمایش:

- ۱- مدار شکل (۱-۵) را با استفاده از عناصر زیر بیندید.

$$C_1 = 0.1 \mu F$$

$$R_1 = 1 M\Omega$$

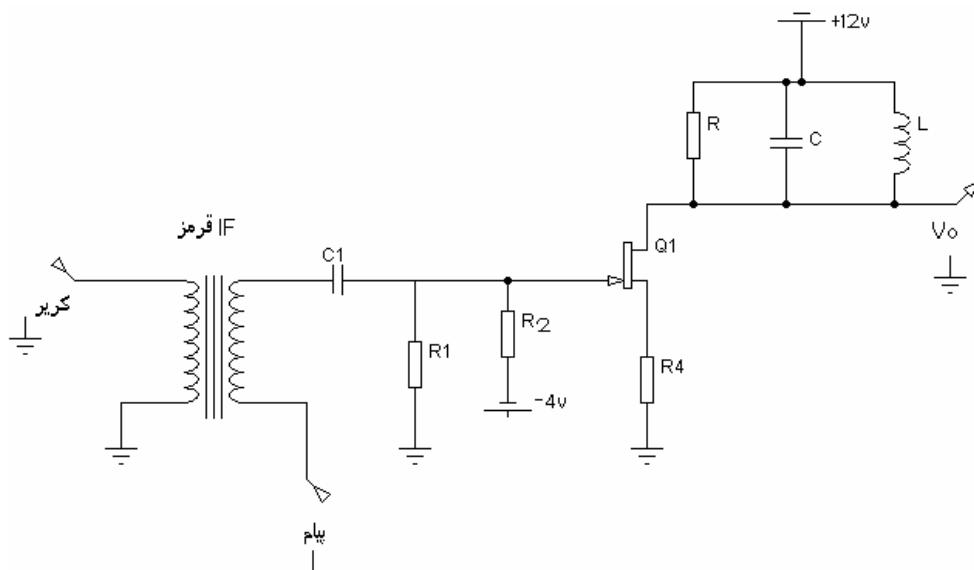
$$C = 1nf$$

$$R_2 = 6.8 M\Omega$$

$$R = 10k\Omega$$

$$R_4 = 1k\Omega$$

$$L = 230 \mu H$$



شکل (۱-۵)

۲- خازن مدار تانک را $1nf$ قرار دهید. یک سیگنال سینوسی با فرکانس 200kHz تا 400kHz و دامنه $1.6 \text{ V}_{\text{p-p}}$ به عنوان سیگنال کریر به مدار اعمال کنید.

۳- در چه فرکانسی خروجی مدار ماکزیموم می شود.

۴- یک سیگنال سینوسی با دامنه $0.3 \text{ V}_{\text{p-p}}$ و فرکانس 1kHz به عنوان سیگنال پیام به مدار اعمال کنید.

۵- شکل موج خروجی را رسم کنید.

۶- با تغییر دامنه سیگنال کریر ضریب مدولاسیون را ماکزیموم و مقدار آنرا تعیین کنید.

۷- خازن مدار تانک را به $11nf$ افزایش دهید و فرکانس را نیز از 0kHz تا 100kHz تغییر دهید سپس موارد ۳ تا ۶ را تکرار کنید.

گزارش و سوالات:

۱- با افزایش خازن مدار تیون تغییرات را چگونه مشاهده می کنید؟

۲- آیا می توان با تغییر دامنه موج کریر نوع مدولاسیون را عوض نمود؟

۳- تئوری مدار فوق را بررسی نموده و اثر V_p را در ضریب مدولاسیون شرح دهید؟

۴- چرا در حالت عادی در ورودی IF قرمز شکل موج نداریم؟

آزمایش شماره ۶

مدولاسیون خطی با مدولاتور LM1496

هدف آزمایش:

آشنایی با IC مدولاتور LM1496 در کاربردهای مدولاسیون AM

وسایل مورد نیاز:

اسیلوسکوپ، منبع تغذیه، مقاومت $1k\Omega$ (۱ عدد)، مقاومت $47k\Omega$ (۴ عدد)، مقاومت $3/9 k\Omega$ (۲ عدد)، مقاومت $6/8 k\Omega$ (۱ عدد)، مقاومت $10 k\Omega$ (۱ عدد)، خازن μf (۰.۱) (۲ عدد)، خازن $10 \mu f$ (۱ عدد)، خازن $1 nf$ (۱ عدد)، سلف $H\mu$ (۲۳۰) (۱ عدد)، پتانسیومتر $50 k\Omega$ (۱ عدد)، آی سی LM1496 (۱ عدد).

مراحل آزمایش:

۱- مدار شکل (۶-۱) را با استفاده از عناصر زیر بیندید.

$$R_2=R_3=R_4=R_9=R_{12}=1k\Omega$$

$$R_1=R_5=R_{11}=R_{13}=47k\Omega$$

$$R_8=R_{10}=3.9k\Omega$$

$$R_6=6.8k\Omega$$

$$R_7=10k\Omega$$

$$C_3=C_4=0.1\mu F$$

$$C_1=10\mu F$$

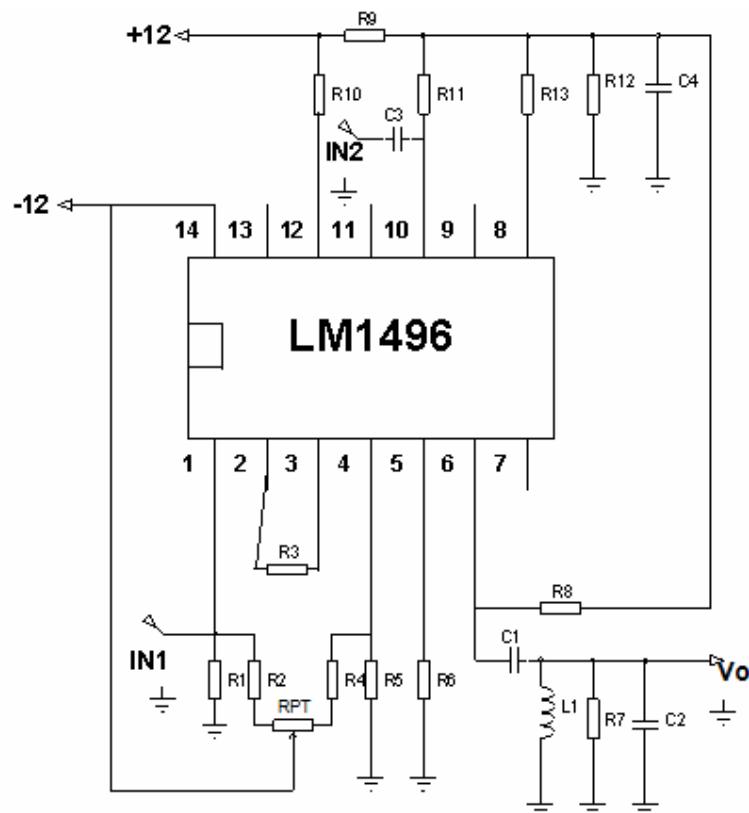
$$C_2=1nf$$

$$L_1=230\mu H$$

۲- خازن مدار تانک را $1nf$ قرار داده و یک سیگنال سینوسی با دامنه ۰.۵ ولت و فرکانس ۲۰۰ khz تا ۴۰۰ khz به عنوان سیگنال کریر (IN2) به مدار اعمال کنید.

۳- در چه فرکانسی خروجی ماکریموم می شود.

۴- یک سیگنال سینوسی با دامنه ۰.۲ ولت (مقدار افست ۰.۲) و فرکانس ۱ khz را به عنوان سیگنال پیام (IN1) به مدار اعمال کنید.



شکل (۱-۶)

۵- شکل موج خروجی را رسم کنید، سپس ضریب مدولاسیون ماکریموم را نیز به دست بیاورید.

۶- اثر تغییرات پتانسیومتر را بر روی ضریب مدولاسیون و خروجی مدار شرح دهید.

۷- خازن مدار تانک را به 11nf افزایش داده و فرکانس سیگنال کریر را بین 50kHz تا 100kHz تغییر دهید سپس مراحل قبل را تکرار کنید.

گزارش و سوالات:

- ۱- با افزایش خازن مدار تیون تغییرات را چگونه مشاهده می کنید؟
- ۲- تئوری کار مدار فوق را بررسی کنید؟
- ۳- آیا در این مدار می توان انواع دیگر مدولاسیون را داشته باشیم (تمرین)؟

آزمایش شماره ۷

مدولاسیون AM

هدف آزمایش:

آشنایی با مدار آشکارساز سیگنال پیام از مدولاسیون AM

وسایل مورد نیاز:

اسیلوسکوپ، منبع تغذیه، دیود آشکارساز، خازن $10\text{ }\mu\text{f}$ (۱ عدد)، خازن 10 nf (۱ عدد)، خازن 100 nf (۱ عدد)، مقاومت $10\text{ k}\Omega$ (۲ عدد).

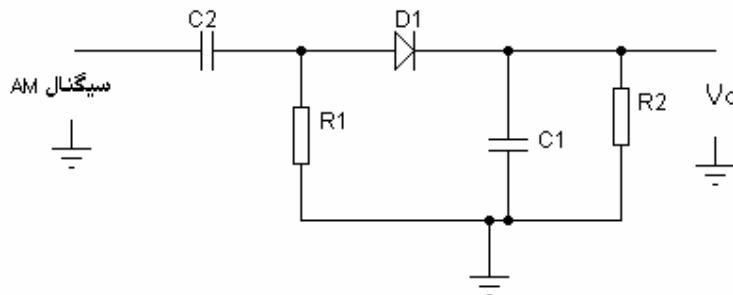
مراحل آزمایش:

۱- مدار شکل (۱-۷) را با استفاده از عناصر زیر بیندید.

$$R_1 = R_2 = 10\text{ k}\Omega$$

$$C_1 = 10\text{ nf}$$

$$C_2 = 10\mu\text{f}$$



شکل (۱-۷)

۲- سپس مدار آزمایش شماره ۶ را با خازن 1 nf بیندید و مدولاسیون AM به دست آمده را به ورودی مدار شکل (۱-۷) اعمال نموده و خروجی را توسط اسکوپ مشاهده و رسم کنید.

۳- دامنه و فرکانس خروجی حاصل را تعیین کنید.

۴- خازن مدار فوق (C_1) را به 110 nf افزایش داده و شکل موج خروجی را رسم کنید.

۵- خازن مدار آزمایش شماره ۶ را به $111nf$ افزایش بدهید و خروجی AM را به مدار فوق با خازن $10nf$ وصل کنید و موارد قبل را تکرار کنید.

۶- در مدار AM با تغییر ولوم مدولاسیون DSB بسازید و آن را به مدار فوق با خازن $10nf$ بدهید. شکل موج خروجی را رسم و فرکانس آنرا تعیین کنید.

گزارش و سوالات:

- ۱- پس از افزایش خازن C1 آیا تفاوتی در شکل موج خروجی حاصل شد. علت را توضیح دهید؟
- ۲- تئوری کار مدار فوق را توضیح دهید؟

آزمایش شماره ۸

مدولاسیون FM توسط LM566

هدف آزمایش:

تولید و آشنایی با مدولاسیون FM

وسایل مورد نیاز:

اسیلوسکوپ، منبع تغذیه، آی سی VCO(LM566)، خازن nf ۱۰۰ (۱ عدد)، خازن nf ۳۹ (۱ عدد)، خازن nf ۱ (۱ عدد)، خازن nf ۶/۸ (۱ عدد)، مقاومت $k\Omega$ ۱۰ (۴ عدد)، مقاومت $k\Omega$ ۶۸ (۱ عدد)، مقاومت $k\Omega$ ۱/۵ (۱ عدد).

تئوری و مقدمه:

اسیلاتور کنترل شده با ولتاژ یا VCO یک اسیلاتور الکترونیکی است که به ویژه جهت کنترل فرکانس نوسان توسط ولتاژ، طراحی شده است. فرکانس نوسان یا سرعت تکرار در ثانیه متناسب با ولتاژ DC ورودی، تغییر می‌کند، پس وقتی سیگنال پیام را به VCO دهیم مدولاسیون فرکانس (FM)، مدولاسیون فاز (PM) و مدولاسیون پهنه‌ای پالس (PWM) را می‌توانیم، بدست آوریم.

VCO‌ها در مواردی همچون زیر استفاده می‌شوند:

- ❖ فانکشن ژنراتور
- ❖ برای تغییر تن موزیک در تهیه موزیک الکترونیکی
- ❖ حلقه فاز قفل شونده (PLL)
- ❖ در مدارات مخابراتی سینتی سایز

مراحل آزمایش:

۱- مدار شکل(۸-۱) را با استفاده از عناصر زیر بیندید.

$$R_1=R_3=R_4=R_6=10k\Omega$$

$$R_2=1.5k\Omega$$

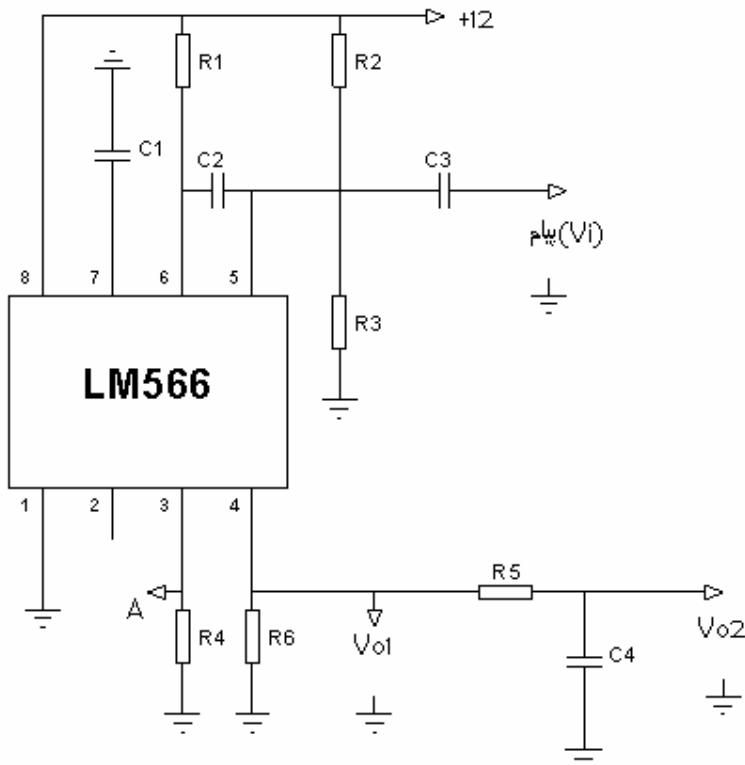
$$R_5=68k\Omega$$

$$C_1=39nf$$

$$C_2=1nf$$

$$C_3=100nf$$

$$C_4=6.8nf$$



شکل (۱-۸)

۲- در مدار فوق ورودی V_i را به زمین متصل کرده و خروجی V_{o1} را توسط اسکوپ مشاهده و رسم کنید.

۳- فرکانس و دامنه آنرا تعیین کنید.

۴- سیگنال سینوسی با دامنه $10V$ p-p و فرکانس $85hz$ به ورودی مدار اعمال نموده و V_{o1} را مشاهده و رسم کنید.

۵- شکل موج های V_{o1} و V_{o2} و V_{o3} را زیر هم رسم کنید. نوع سیگنال V_{o1} را بیان کنید.

گزارش و سوالات:

- ۱- فرکانس بدست آمده در مرحله ۳ به چه پارامتر های بستگی دارد و این مقدار طبق فرمول چقدر است؟
- ۲- ولتاژ نقطه A را مشاهده و رسم کنید. خروجی نقطه A چه سیگنالی است؟
- ۳- تئوری مدار فوق را بیان کنید؟

آزمایش شماره ۹ مدولاسیون FM با استفاده از UJT

هدف آزمایش:

تولید و آشنایی با مدولاسیون FM

وسایل مورد نیاز:

اسیلوسکوپ، منبع تغذیه، ترانزیستور تک پیوندی(2N2646)، ترانزیستور(2SC945C)، مقاومت $10\text{ k}\Omega$ (۱ عدد)، مقاومت $220\text{ k}\Omega$ (۲۲۰ عدد)، مقاومت $1\text{ k}\Omega$ (۱ عدد)، خازن 39 nf (۱ عدد).

مراحل آزمایش:

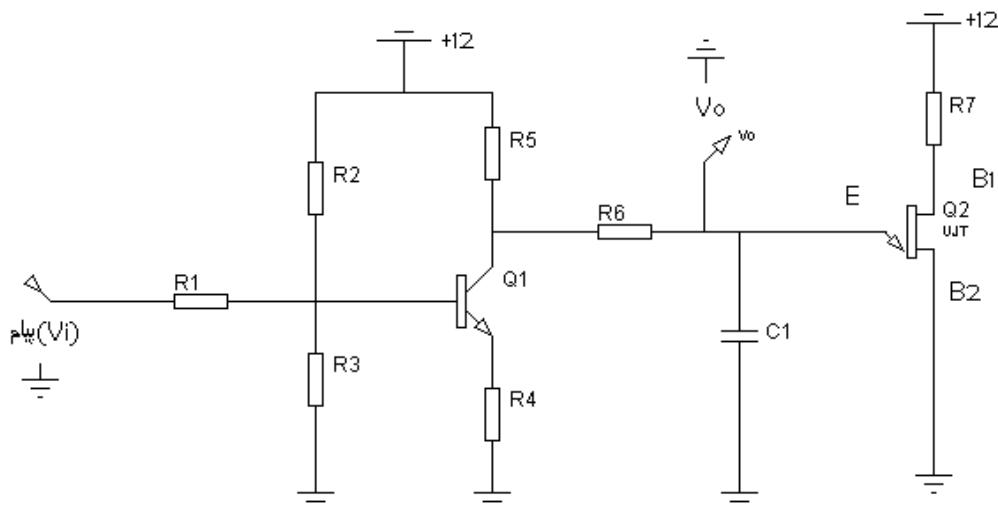
۱- مدار شکل(۱-۹) را با استفاده از عناصر زیر بیندید.

$$R_1=R_3=R_5=10\text{ k}\Omega$$

$$R_4=R_6=R_7=1\text{ k}\Omega$$

$$R_2=220\text{ k}\Omega$$

$$C_1=39\text{ nf}$$



شکل(۱-۹)

۲- در مدار فوق ابتدا V_i را زمین کنید و شکل موج خروجی را مشاهده و رسم کنید.

۳- فرکانس و دامنه آنرا اندازه گیری کنید.

۴- یک سیگنال سینوسی با دامنه 0.4 ولت و فرکانس 90hz با بایاس 0.6 ولت به مدار فوق اعمال کنید.

۵- شکل موج های V_i و V_o را زیر هم رسم کنید. دامنه V_o را بدست آورید. سیگنال V_o چه نوع سیگنالی است؟

گزارش و سؤالات:

۱- تئوری کار مدار فوق را به دست آورید؟

۲- چگونه می توان یک شکل موج FM با کریر سینوسی بدست آورد؟

آزمایش شماره ۱۰ دندولاسیون FM

هدف آزمایش:
آشنایی با آشکارساز FM

وسایل مورد نیاز:
اسیلوسکوپ، منبع تغذیه، دیود آشکارساز، مقاومت $1\text{ M}\Omega$ (۱ عدد)، مقاومت $10\text{ k}\Omega$ (۱ عدد)، مقاومت $1\text{ k}\Omega$ (۱ عدد)، خازن $6/8\text{ nf}$ (۱ عدد)، خازن $3/3\text{ nf}$ (۲ عدد)، سلف $0.1/\mu\text{H}$ (۱ عدد).

مراحل آزمایش:
۱- مدار شکل (۱-۱۰) را با استفاده از عناصر زیر بیندید.

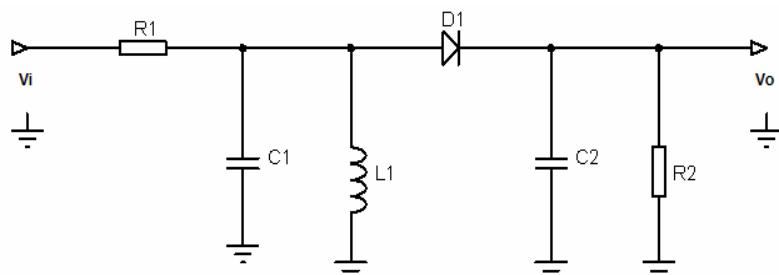
$$R_1=1\text{k}\Omega$$

$$R_2=10\text{k}\Omega$$

$$C_1=6.8\text{nf}$$

$$C_2=0.1\mu\text{f}$$

$$L_1=0.1\mu\text{H}$$



شکل (۱-۱۰)

۲- سیگنال FM حاصل از آزمایشات قبل یا با استفاده از خروجی مدولاتور FM موجود در آزمایشگاه را به ورودی مدار فوق داده و خروجی را مشاهده کنید.

۳- شکل موج خروجی را رسم و فرکانس و دامنه آنرا اندازه گیری کنید.

۴- مراحل قبل را برای مدار شکل (۲-۱۰) زیر تکرار کنید.

$$R_1 = 1k\Omega$$

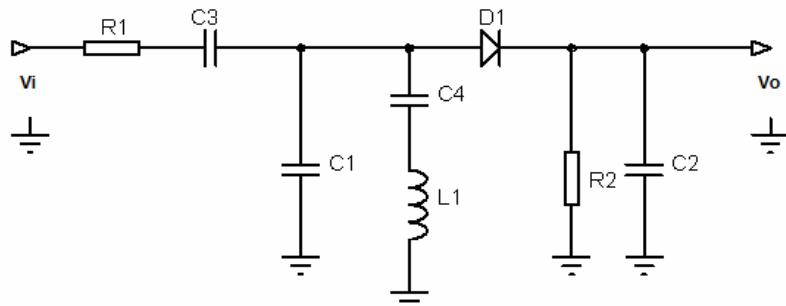
$$R_2 = 1M\Omega$$

$$C_1 = C_3 = 3.3nF$$

$$C_4 = 6.8nF$$

$$C_2 = 0.1\mu F$$

$$L_1 = 0.1\mu H$$



شکل (۲-۱۰)

گزارش و سوالات:

- ۱- آیا شکل موج خروجی حاصل همان شکل موج پیام می باشد؟
- ۲- تئوری کار مدار های فوق را به دست آورید و دو مدار را با هم مقایسه کنید؟
- ۳- مزایا و معایب دو مدار را در عمل بررسی کنید؟

آزمایش شماره ۱۱ اسیلاتور کنترل شده با ولتاژ (VCO)

هدف آزمایش:
آشنایی با مدارات مختلف VCO.

وسایل مورد نیاز:
اسیلوسکوپ، منبع تغذیه، آی سی LM566 (۱ عدد)، آی سی 4011 (۱ عدد)، ترانزیستور 2N2222 یا BC107 (۴ عدد)، ترانزیستور BC177 (۲ عدد)، دیود 1N4148 (۱ عدد)، پتانسیومتر ۱۰ kΩ (۱ عدد)، مقاومت های ۱ MΩ، ۱/۵kΩ، ۱۰ k، ۱۰ k، ۶۸۰ k، ۴/۷k، ۴۷۰، خازن های ۱ nf تا ۱۰ nf، مقاومت ۱ nf.

تئوری و مقدمه:
تمامی توضیحات در آزمایش شماره هشت.

مراحل آزمایش (۱):

۱- مدار شکل (۱-۱) را با استفاده از عناصر زیر بیندید.

$$\begin{aligned}C_2 &= 1-10\text{nf} \\R_2 &= 1.5\text{k}\Omega \\R_4 = R_5 &= 10\text{k}\Omega\end{aligned}$$

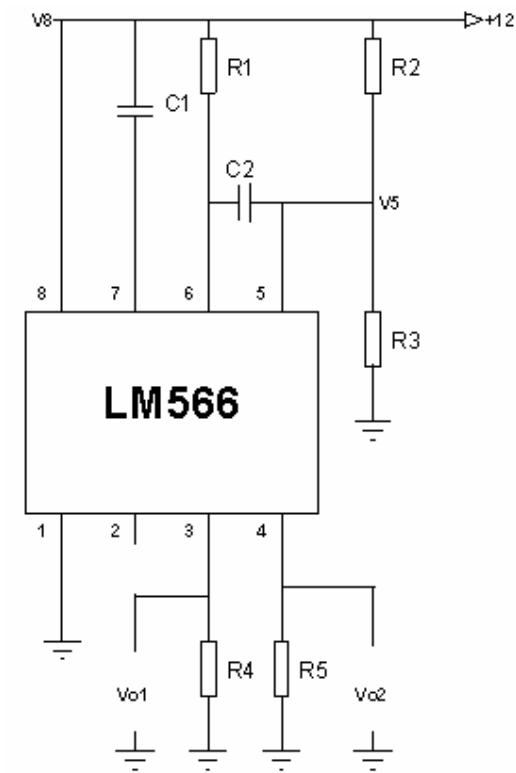
۲- با قرار دادن مقادیر ذکر شده برای C₁، R₁، R₃ و مشاهده V_{o1} فرکانس خروجی مدار را در هر مرحله یاداشت نموده و جدول (۱-۱) را تکمیل کنید.

۳- با توجه به فرمول فرکانس خروجی نتایج را با مقادیر تئوری مقایسه کنید.
$$F_o = (2/R_1C_1) * (V_8 - V_5)/V_8$$

۴- با توجه به نتایج جدول، منحنی تغییرات فرکانس خروجی را بر حسب C₁ رسم کنید.

جدول (۱-۱۱)

R ₃	R ₁	C ₁	V ₈ -V ₅	F _o
10k	10k	1n		
10k	10k	10n		
10k	10k	100n		
22k	10k	10n		
10k	1k	10n		
5.6k	10k	10n		
10k	1k	1n		
5.6k	10k	1n		
10k	33k	1n		



شکل (۱-۱۱)

مراحل آزمایش(۲):

۱- مدار شکل(۲-۱۱) را با استفاده از عناصر زیر بیندید.

$$Q_2=Q_3=Q_4=Q_6=2N2222=BC107$$

$$Q_1=Q_5=BC177$$

$$R_{pt}=10k\Omega$$

$$R_1=1M\Omega$$

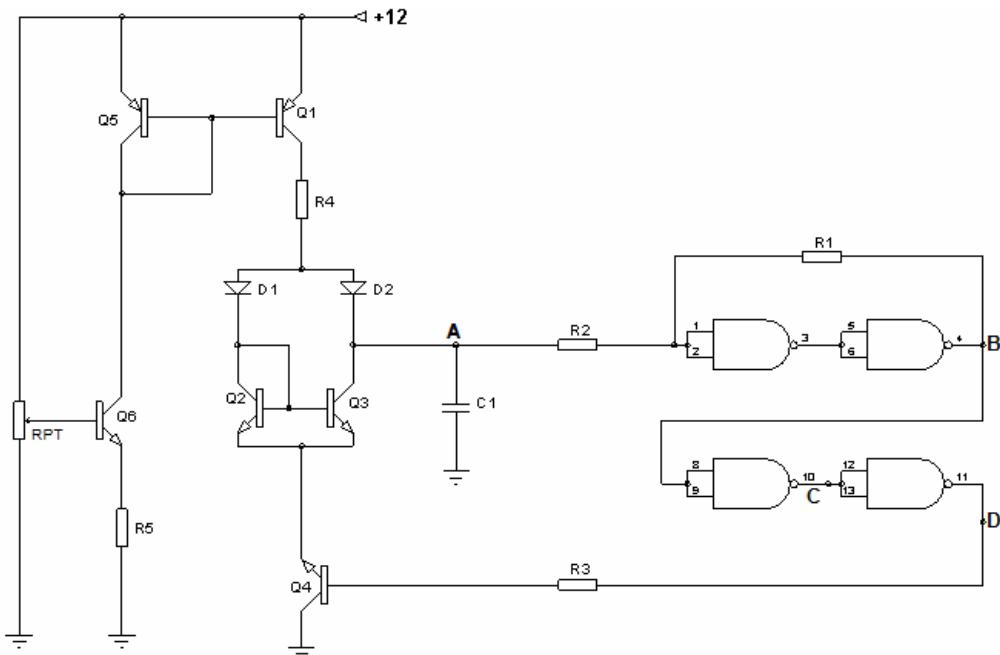
$$R_2=680k\Omega$$

$$R_3=10k\Omega$$

$$R_4=470\Omega$$

$$R_5=4.7k\Omega$$

$$C_1=1nf$$



شکل(۲-۱۱)

۲- حداقل و حداکثر ولتاژ نقطه D را که به ازاء آن VCO عمل می کند را اندازه گیری نموده و در این حالت فرکانس خروجی(نقطه C) را اندازه گیری نمایید.

۳- پتانسیومتر را در وسط قرار داده، شکل موج نقاط A و B را رسم کنید.

۴- با تغییر ولتاژ نقطه D از صفر تا ۱۲ ولت جدول(۲-۱۱) زیر را تکمیل کنید.

جدول (۲-۱۱)

V_D	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
F_o													

- به جای مقاومت $4.7k\Omega$ یک مقاومت $10k\Omega$ قرار داده و مرحله ۴ را تکرار کنید.

گزارش و سوالات:

۱- تنوری مدارات فوق را به دست آورید؟

آزمایش شماره ۱۲

حلقه قفل شده فاز (PLL)

هدف آزمایش:
آشنایی با مدار PLL و کاربردهای آن.

وسایل مورد نیاز:
اسیلوسکوپ، منبع تغذیه، مقاومت های ($10\text{k}\Omega$ ، 100nF ، 100pF)، خازن های (1nA ، $47\text{k}\Omega$)، آی سی 4046 .

تئوری و مقدمه:
یک حلقة قفل فاز یا حلقة قفل شده در فاز (Phase Locked Loop) (PLL) یک سیستم کنترلی الکترونیکی است، که یک سیگنال قفل شده فاز متناسب با ورودی یا مرجع (reference)، می‌سازد. PLL در یک فیدبک منفی مشترک توسط مقایسه خروجی «اسیلاتور کنترل شونده با ولتاژ (VCO)» و ورودی فرکانس مرجع، با آشکارساز فاز، انجام می‌پذیرد. آشکارساز فاز برای هدایت فاز اسیلاتور، به سیگنال مرجع ورودی، استفاده می‌شود. این نوع از مدارات بطور گسترده در رادیو، ارتباطات مخابراتی، کامپیوترها و دیگر کاربردهای الکترونیکی استفاده می‌شود، که به این ترتیب است:

- سنتی سایزر فرکانس برای تنظیم دیجیتالی فرستنده گیرنده‌های رادیویی.
- دمدولاسیون سیگنال‌های AM و FM.
- بهبود سیگنال‌های کوچکی که بدون PLL در نویز، کم می‌شود.
- بازیابی اطلاعات منبع کلک از رشته اطلاعاتی مثل اطلاعات حاصله دیسک درایو.
- ضرب کلک در میکروپروسسورهایی که به سازه پردازشگر داخلی اجازه می‌دهد تا سریعتر از ارتباطات خارجی حرکت کند، در حالی که ارتباطات کلکی دقیق را حفظ می‌کند.
- دکودرهای DTMF، مودم‌ها و دیگر دکودرهای تُن، برای کنترل و ارتباطات از راه دور.

مکانیزم‌های حلقه با فاز قفل شونده می‌تواند به عنوان مدارهای آنالوگ یا دیجیتالی اجرا شود. هر دو از این اجراء، ساختار پایه‌ای یکسانی را بکار می‌برند.

هر دو مدار PLL آنالوگ و دیجیتال سه قسمت اصلی دارند:

- یک آشکارساز فاز
- یک اسیلاتور الکترونیکی متغیر
- یک مسیر فیدبک (غلب شامل یک تقسیم کننده فرکانس است)

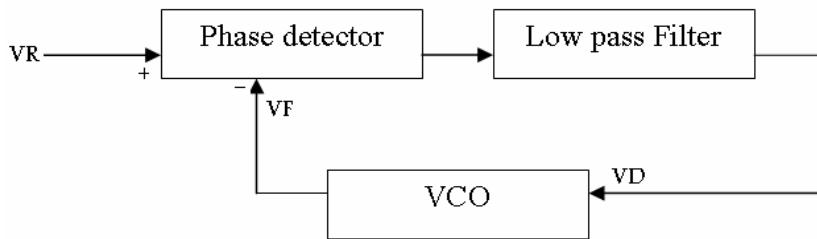
حلقه با فاز قفل شونده دیجیتال:

مدارهای PLL دیجیتال اغلب به عنوان سینتی سایزهای کلاک اصلی برای میکروپروسسور و مؤلفه‌های کلیدی گیرنده/فرستنده‌های ناهمزمان جامع (UARTs) بکار می‌رود. ساختار یک PLL دیجیتال، شبیه PLL آنالوگ (و در بعضی موارد ساده از آن) است. مکانیزم کنترل در یک PLL دیجیتالی بصورت یک «ماشین حالت محدود» بکار می‌رود. آشکارساز فاز می‌تواند یک دستگاه سیستم سنجش و مقایس و میزان زیادی از یک اسیلاتور متغیر PLL، ممکن است با استفاده از یک منبع زمانی (همانند یک اسیلاتور کریستالی)، دو کانتر (بالا و پایین رونده) و یک سیستم مقایسه کننده دیجیتالی، کار کند میزان زیادی از یک PLL دیجیتالی با به کار بردن سیستم‌های منطقی قابل برنامه ریزی خیلی کوچکی اجرا می‌شوند.

حلقه با فاز قفل شونده آنالوگ:

PLL‌های آنالوگ طبق شکل (۱-۱۲) بطور کلی از یک آشکارساز فاز، فیلتر پایین گذر و اسیلاتور کنترل شده با ولتاژ (VCO) ساخته شده اند که در یک وضعیت فیدبک منفی قرار دارند. ممکن است در مسیر فیدبک یا در مسیر مرجع یا هردو مسیر یک تقسیم کننده فرکانس وجود داشته باشد، تا کلاک خروجی PLL را به عدد صحیح چند مبنایی تبدیل کند. یک عدد مضرب غیر صحیح از فرکانس مرجع می‌تواند با جایگزینی تقسیم بر کانتر N در مسیر فیدبک بوجود آید. البته PLL مورد مطالعه، از نوع ترکیبی آنالوگ و دیجیتال با شماره 4046 است که تا فرکانس حدود 1MHz قابل استفاده می‌باشد.

در شکل زیر اگر حلقة قفل باشد یعنی فرکانس های سیگنال ورودی و نوسانساز کنترل شده با ولتاژ یکسان است. پس هدف PLL آن است که زاویه سیگنال فیدبک را به زاویه سیگنال مرجع نزدیک سازد. هر گونه اختلاف زاویه (از نوع اختلاف فرکانس و یا اختلاف فاز) بین فیدبک و مرجع، توسط PD و LPF آشکار شده و به عنوان سیگنال خطأ به VCO اعمال می‌شود. LPF، سرعت و محدوده پاسخ دهنده سیستم را تنظیم می‌کند. یا به عبارت دیگر LPF تغییرات خروجی آشکار کننده فاز را به DC تبدیل می‌کند. در مورد VCO در آزمایش شماره هشت و یازده کاملاً توضیح داده شده است.



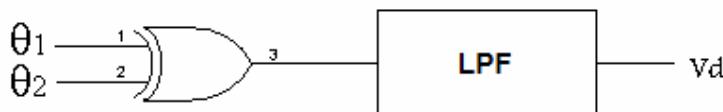
شکل (۱-۱۲)

آشکارساز فاز:

یک بخش مهم حلقه کنترل شونده فاز، آشکارساز فاز است. در آشکارساز فاز، فاز دو سیگنال ورودی آشکارساز مقایسه و یک خروجی تصحیح کننده می‌دهد و این خروجی به اسیلاتور کنترل شده با ولتاژ (VCO) متصل می‌باشد تا همیشه فاز بین دو ورودی را صفر نگه دارد. دو سیگنال ورودی معمولاً فرکانس مرجع و خروجی تقسیم شده اسیلاتور محلی است.

أنواع آشکارساز های فاز:

- ۱- ضرب کننده: آشکارساز فاز می‌تواند یک مخلوط کننده یا ضرب کننده باشد که خروجی آن پس از عبور از LPF به صورت تابعی از اختلاف فاز سیگنال‌های ورودی آن خواهد شد.
- ۲- XOR: ساده ترین آشکارساز فاز گیت XOR است که اختلاف فاز 90° درجه را حفظ می‌کند اما نمی‌تواند سیگنال را قفل کند مگر اینکه قبل از فرکانس نزدیک شده باشد.



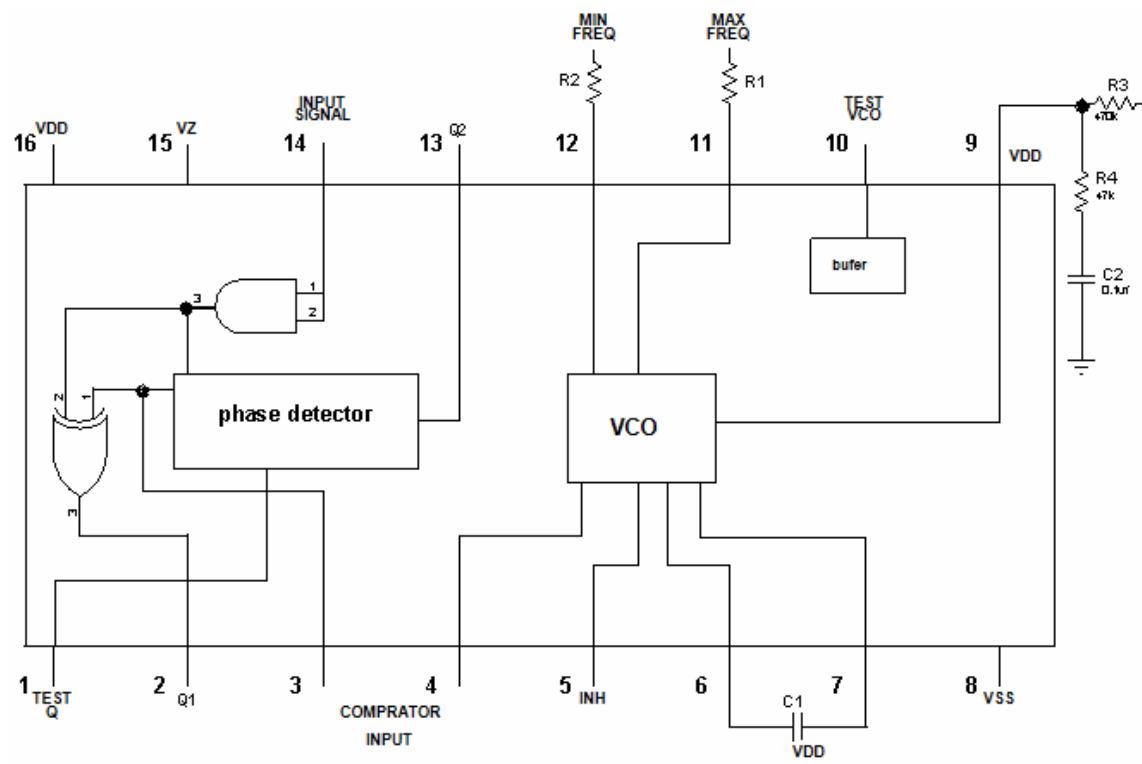
- ۳- RS-FF: در این فیلیپ فلاپ یکی از سیگنال‌ها را به S و دیگری را به R می‌دهیم. این آشکارساز با لبه پالس‌ها عمل می‌کند.

- ۴- P.F.D (Phase Frequency Detector): نوعی آشکارساز فاز است که با لبه‌ی پالس‌ها کار می‌کند و ویژگی خاص آن است که هنگامی که فرکانس‌های ورودی با هم برابر نباشند همانند آشکارساز فرکانس خواهد شد و حلقه را به حلقه‌ی قفل فرکانس F.L.L تبدیل می‌کند. هنگامی که فرکانس‌های ورودی برابر شوند این آشکارساز به آشکارساز فاز تبدیل می‌شود و حلقه‌ی PLL را به وجود می‌آورد. ساختمن آن از چندین فیلیپ فلاپ تشکیل می‌شود.

تعريف:

محدوده ای است که در آن PLL می تواند قفل بماند(اگر قفل بوده، باشد و اگر قفل نیست، قفل بشود)، Lock Range(L.R) (FL2-FL1).

همانطور که قبلاً نیز گفته شد مطالعه، از نوع ترکیبی آنالوگ و دیجیتال با شماره 4046 است که تا فرکانس حدود 1MHz قابل استفاده می باشد. در این نوع آی سی به طوریکه در شکل (۲-۱۲) مشاهده می کنید تمام اجزای یک PLL را دارا می باشد.

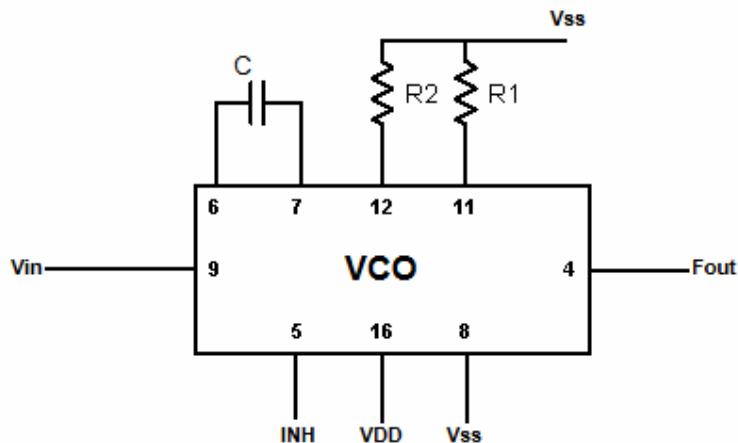


شکل (۲-۱۲): مدار داخلی آی سی 4046

مراحل آزمایش:

۱- مدار شکل (۲-۱۲) را به عنوان VCO از آی سی ۴۰۴۶ با استفاده از عناصر زیر بیندید.

$$R_1=10k\Omega \quad R_2=100k\Omega \quad C=1nf \quad V_{ss}=0volt \quad V_{DD}=10volt \quad INH=0volt$$



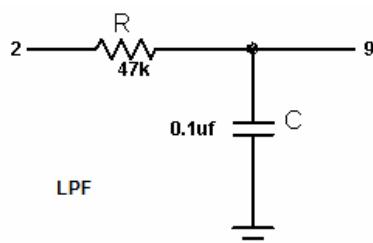
شکل(۳-۱۲)

۲- با تغییر ولتاژ ورودی VCO ، فرکانس های خروجی آن را به دست آورده و در جدول (۱-۱۲) زیر ثبت کنید.

جدول(۱-۱۲)

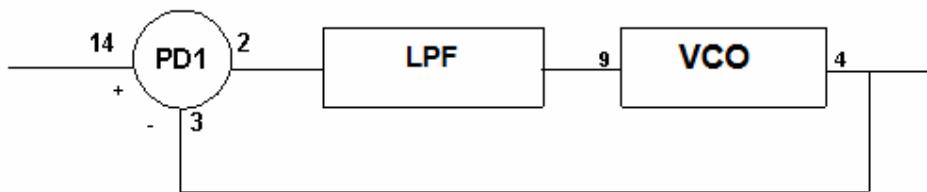
Vin(volt)	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
F(khz)											

۳- مدار شکل(۴-۱۲) را به عنوان LPF ابتدا بسته سپس آنرا در مدار شکل(۵-۱۲) از آی سی ۴۰۴۶ با استفاده از عناصر داده شده قرار دهید.



شکل(۴-۱۲)

$$R_1=10k\Omega \quad R_2=10k\Omega \quad C=1nf \quad V_{ss}=0volt \quad V_{DD}=10volt$$



شکل (۵-۱۲)

۴- با اعمال یک موج مربعی [۰-۱۰] ولت به ورودی مقایسه کننده فاز و تغییر فرکانس آن PLL را قفل کنید.

۵- با تغییر فرکانس ورودی حداقل و حداکثر فرکانسی را که PLL از حالت قفل خارج نشود را اندازه گیری کنید و سپس محدوده قفل آن را (L.R) محاسبه کنید.

۶- به ازاء هر کدام از فرکانس های محدوده قفل و چند فرکانس اختیاری دیگر(بین این دو فرکانس) ولتاژ DC خروجی LPF را به کمک ولتمتر دیجیتالی اندازه گیری و در جدول (۲-۱۲) زیر ثبت کنید.

جدول (۲-۱۲)

F(khz)	
V _{LPF}	

۷- به جای PD2 از PD1 استفاده کنید و مراحل قبل را تکرا کنید.

گزارش و سؤالات:

۱- روابط فرکانسی و فازی حاکم بر بلوک دیاگرام شکل (۱-۱۲) را بنویسید؟

۲- همانطور که قبلاً گفتیم یکی از کاربردهای PLL سنتی سایزر فرکانس می باشد در این مورد تحقیق کنید؟

۳- مدار داخلی آی سی ۴۰۴۶ به طور کامل با توجه به دیتا شیت آن تحلیل کنید؟

۴- مشاهدات خودتان را به عنوان مقایسه PD1 و PD2 بنویسید؟

۵- تحقیق در مورد آی سی ۴۰۱۳ به عنوان تقسیم کننده فرکانس را انجام دهید؟ و پیشنهاد خودتان را در مورد یک مدار عملی ذکر کنید؟

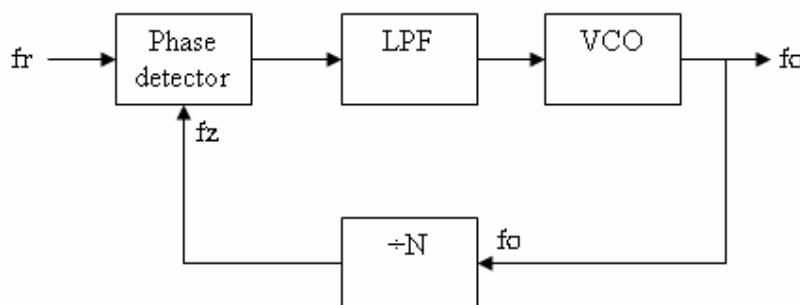
آزمایش شماره ۱۳

سنتز کننده فرکانس

هدف آزمایش:
آشنایی با مدار عملی سنتز کننده فرکانس.

وسایل مورد نیاز:
اسیلوسکوپ، منبع تغذیه، مقاومت های Ω (۱nf، ۰/۱ μ f، ۱/۵ k، ۱k، ۴/۷k، ۴۷k، ۱M)، خازن های (۱۰k، ۱۰۰k)، آی سی های (۴۰۱۷، ۴۰۴۶).

تئوری و مقدمه:
طرز کار سنتی سایزرهای فرکانس طبق شکل (۱-۱۳) بدین صورت است که در حلقه PLL اگر در فیدبک حلقه تقسیم کننده قرار دهیم و زمانی که فرکانس های ورودی به PD مساوی باشد PLL قفل می شود یعنی $Fr = (f_0/N)$ که در عمل یک تقسیم کننده فرکانس ساخته ایم. حداقل مقدار fr را حدود یک کیلو هرتز انتخاب می کنیم تا مجبور نباشیم پهنهای باند LPF را خیلی کم کنیم. برای تقسیم کننده فرکانس می توانیم از یک آی سی کانتر که بصورت باینری می شمارد استفاده کنیم. خروجی های Q0 تا Q9 را به ورودی های یک گیت AND متصل می کنیم و خروجی گیت را به REST شمارنده متصل نموده و از همان پایه خروجی دریافت می کنیم. که این پایه بصورت پالس های سوزنی می باشد پس برای اطمینان از این که در هر لحظه که دستگاه روشن می شود PLL برای هر N قفل باشد لازم است که برای قسمت آشکارساز یک PFD استفاده کنیم تا اگر فرکانس های اعمالی به آن یکی نباشد ابتدا بصورت FLL عمل کرده و بعد از یکی شدن فرکانس ها بصورت PLL عمل کند. لازم بذکر است که عدد تقسیم همان عدد باینری می باشد.

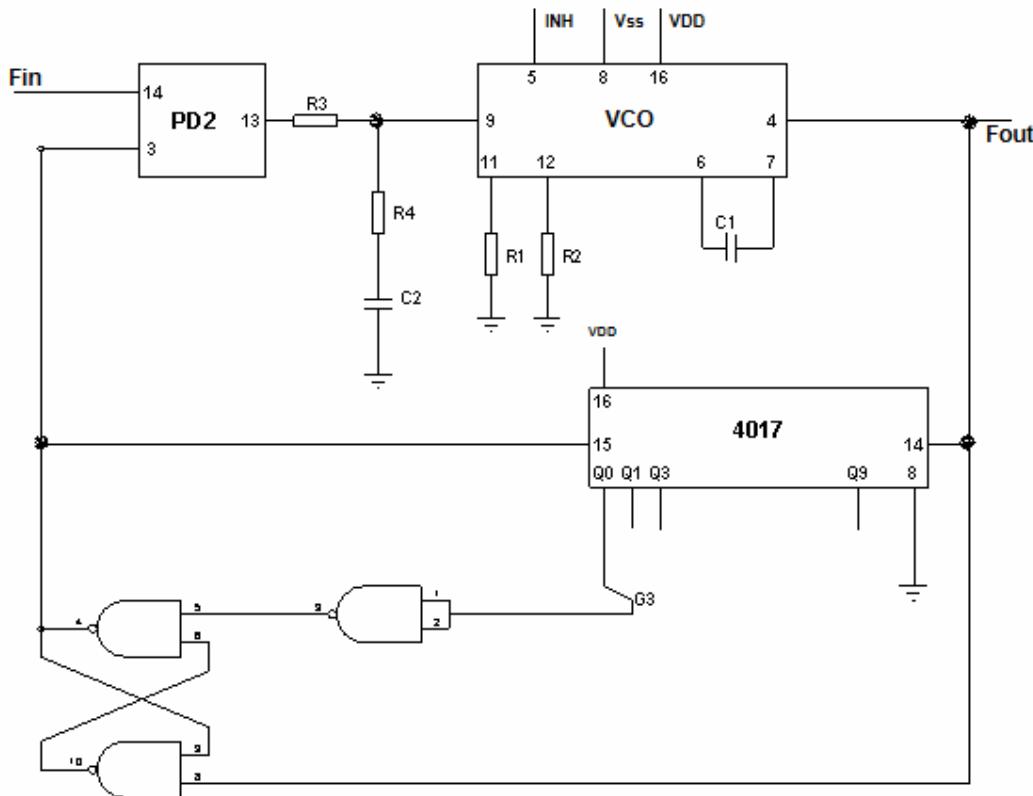


شکل (۱-۱۳)

مراحل آزمایش:

۱- با استفاده از آی سی های 4011, 4017, 4046 و المان های زیر مدار شکل(۲-۱۳) را بیندید.

$$R_1=10k\Omega \quad R_2=1M\Omega \quad R_3=47k\Omega \quad R_4=4.7k\Omega \quad C_1=1nf \quad C_2=0.1\mu f \\ V_{DD}=10volt \quad V_{SS}=0volt \quad INH=0volt$$



شکل(۲-۱۳)

۲- Fin را موجی مربعی با فرکانس $5Khz$ و $V_{pp}=+10V$ قرار داده و با تغییر محل ورودی های G3 فرکانس خروجی VCO را اندازه گیری کرده و در جدول زیر ثبت کنید.

جدول(۱-۱۳)

G3	Q0	Q1	Q2	Q3	Q4	Q5	Q6	Q7	Q8	Q9
Fout										

۳- با تغییر فرکانس Fin حداقل و حداکثر فرکانسی که سنتی سایزر می تواند عمل کند را اندازه گیری و یاداشت کنید.

۴- با قرار دادن $R_1=1K\Omega$ و $R_2=1.5k\Omega$ مرحله سه را تکرار کنید.

گزارش و سوالات:

۱- تئوری مدار فوق را به دست آورید؟

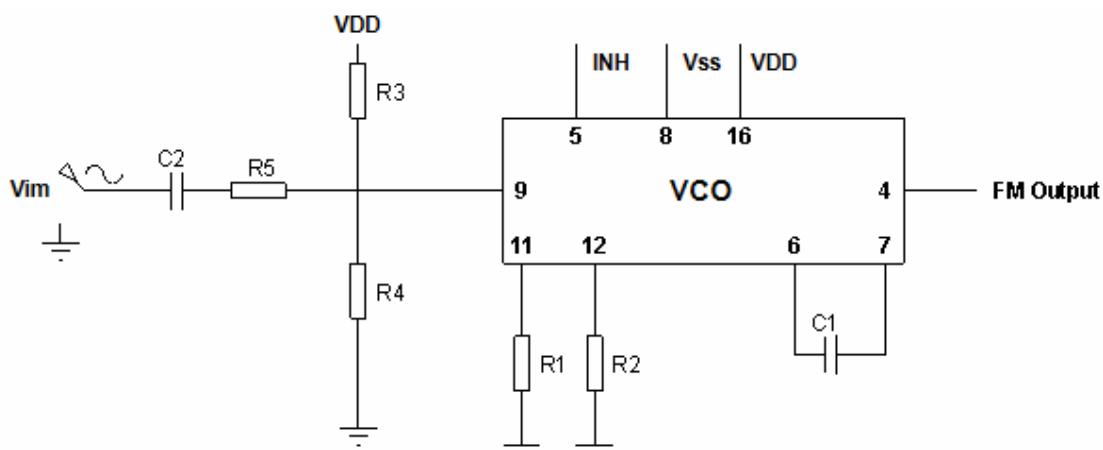
آزمایش شماره ۱۴ تولید FM با استفاده از آی سی 4046

هدف آزمایش:
تولید FM با استفاده از VCO

وسایل مورد نیاز:
اسیلوسکوپ، منبع تغذیه، مقاومت های $12k\Omega$, $10k\Omega$, $470k\Omega$, $56k\Omega$, خازن های $100nf$, $150pf$ ، آی سی 4046.

تئوری و مقدمه:
مدولاسیون زاویه به دلیل ویژگی عدم حساسیت نسبت به اعوجاج غیر خطی، بیشترین کاربرد را در سیستمهای مخابراتی امروزی و همچنین در ضبط ویدئویی و پردازش سیگنال به خود اختصاص داده است. از میان مدولاسیون زاویه نوع FM را با استفاده از VCO بررسی می کنیم.

مراحل آزمایش:
۱- با استفاده از بخش VCO از آی سی 4046 و المان های زیر مدار شکل(۱-۱۴) را سیم بندی کنید.
 $R1=12k\Omega$ $R2=56k\Omega$ $R3=R4=470k\Omega$ $R5=10k\Omega$ $C1=150pf$ $C2=100nf$
 $VDD=+5v$ $VSS=0v$



شکل(۱-۱۴)

۲- منبع Vim را خاموش کرده و فرکانس خروجی را محاسبه کنید.

۳- به ورودی Vim ، سیگنالی سینوسی با دامنه یک و فرکانس $1k$ اعمال کرده و ورودی، خروجی را روی کanal ۱ و ۲ اسیلوسکوپ مشاهده نمایید. فرکانس خروجی را اندازه گیری کنید.

۴- به ورودی مدار سیگنال مناسبی(صوتی) اعمال کرده و مرحله ۳ را تکرار کنید.

گزارش و سوالات:

۱- تئوری مدار فوق را به دست آورید؟

آزمایش شماره ۱۵ آشکارساز FM با استفاده از PLL

هدف آزمایش:

آشکارسازی FM به عنوان یکی از کاربردهای PLL

وسایل مورد نیاز:

اسیلوسکوپ، منبع تغذیه، آی سی های (۴۰۴۶، ۷۴۱)، مقاومت های $47k\Omega$, $6.8k\Omega$, $47k\Omega$, $100k\Omega$, $10k\Omega$, $100k\Omega$ هر کدام یک عدد، مقاومت های $1k\Omega$ دو عدد، $100pf$, $4.7\mu f$, $100nf$ هر کدام یک عدد، خازن های $100nf$ دو عدد، خازن $10nf$ شش عدد.

تئوری و مقدمه:

یکی از کاربردهای حلقه PLL، آشکارسازی مدولاسیون های FM، FSK می باشد. هنگامیکه حلقه PLL قفل است، فرکانس خروجی VCO با فرکانس ورودی مرجع برابر است. حال اگر فرکانس مرجع تغییر منظم داشته باشد(مثل FM)، فرکانس VCO نیز سعی بر تبعیت از آن را خواهد داشت که این موضوع باعث آشکارسازی پیام خواهد شد.

مراحل آزمایش:

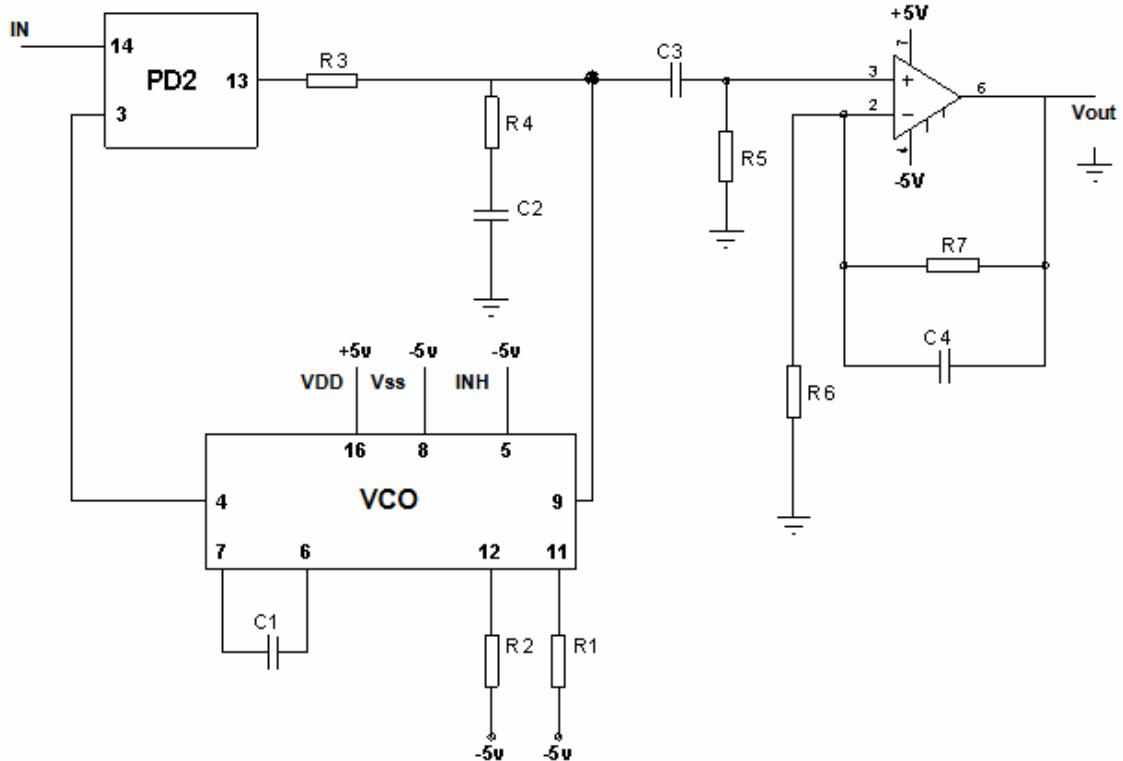
۱- با استفاده از آی سی های ۴۰۴۶ و المان های زیر مدار شکل(۱-۱۵) را سیم بندی کنید.

$$\begin{array}{lllllll} R_1=10k\Omega & R_2=470k\Omega & R_3=47k\Omega & R_4=6.8k\Omega & R_5=100k\Omega & R_6=1k\Omega & R_7=100k\Omega \\ C_1=220pf & C_2=10nf & C_3=4.7\mu f & C_4=10nf & & & \\ VDD=+5v & VSS=-5v & & & & & \end{array}$$

نکته:

تغذیه آی سی ها متقارن می باشد و بین هر کدام از تغذیه های مثبت و منفی تا زمین یک خازن صافی $10nf$ متصل کنید.

۲- سیگنال مربعی با سطوح و فرکانس مناسب به مدار اعمال کنید تا حلقه قفل شود، آنگاه فرکانس ورودی را تغییر دهید تا ولتاژ ورودی VCO در بهترین نقطه(صفر ولت) قرار گیرد.



شکل(۱-۱۵)

۳- سیگنال FM با پیام سینوسی و $F_m=100\text{hz}$ را به ورودی مدار اعمال کنید. و انحراف فرکانسی(Δf) از مدولاتور FM را طوری تنظیم کنید که خروجی آشکار شده دارای حداکثر دامنه بدون اعوجاج شود. سپس شکل موج خروجی را رسم کنید و مشخصات آنرا یاداشت کنید.

۴- سیگنال FM با پیام مثلثی و مربعی(در واقع همان FSK) را نیز به ورودی مدار اعمال کنید. و شکل موج خروجی را برای هر کدام را، از فرکانس ۱۰۰HZ به بالا در چند فرکانس مهم رسم کنید و مشخصات آنرا یاداشت کنید.

گزارش و سوالات:

- ۱- چرا در این مدار بهترین نقطه پالس ورودی VCO صفر ولت است؟
- ۲- تئوری مدار فوق را شرح دهید؟

پایان